

Chapitre 1 : Régime sinusoïdal

I / Généralités

1. *Définition*
 - a) *amplitude*
 - b) *pulsation*
 - c) *phase à l'origine*
2. *valeur moyenne*
3. *valeur efficace*
4. *représentation de Fresnel*
5. *complexe associé*

II / Etude des circuits linéaires

1. *fréquence*
2. *lois fondamentales*
3. *déphasage*

III / Les dipôles passifs linéaires

1. *définition*
2. *loi d'Ohm pour les dipôles élémentaires*
 - a) *résistance*
 - b) *bobine parfaite*
 - c) *capacité parfaite*
3. *impédances et admittances*
4. *associations de dipôles linéaires*
 - a) *série*
 - b) *parallèle*

IV / Les dipôles actifs linéaires

1. *définition*
2. *diviseur de tension*
3. *diviseur de courant*
4. *modèle de Thévenin*

I / Généralités

- La grande majorité de l'énergie électrique est produite sous forme alternative.
- Les grandeurs périodiques sont la somme de grandeurs sinusoïdales (Fourier, décomposition harmonique)

1. Définition

- Une grandeur alternative sinusoïdale est une grandeur périodique dont la valeur instantanée est une fonction sinusoïdale du temps.
- $u(t) = \hat{u} \cdot \sin(\omega t + \varphi_u)$ où
 - t est la variable temps (en s)
 - \hat{u} est l'amplitude de u (en V)
 - ω est la pulsation (en $\text{rad} \cdot \text{s}^{-1}$)
 - φ_u est la phase à l'origine des temps (en rad)
 - $\theta = \omega t + \varphi_u$ est la phase de u à l'instant t (en rad)

a) amplitude

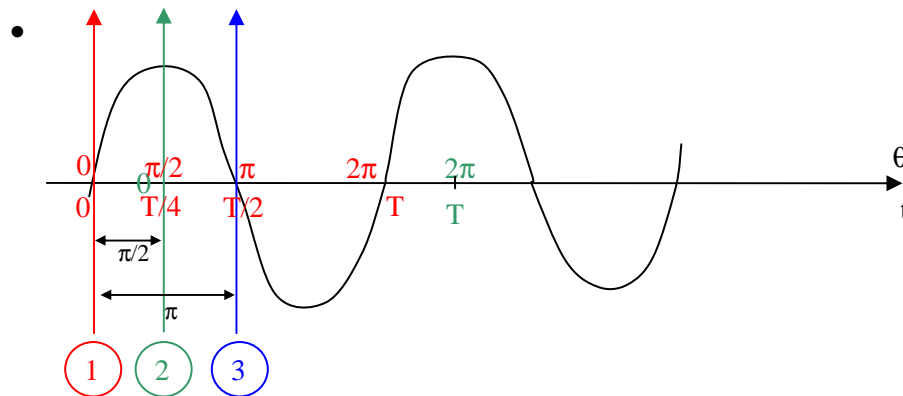
- Par définition, le sinus varie entre -1 et 1 ; donc u varie entre $-\hat{u}$ et \hat{u} .
- L'amplitude d'une grandeur sinusoïdale est sa valeur maximale, appelée aussi, valeur crête : c'est \hat{u} .

b) pulsation

- ω en radian par seconde : $\text{rad} \cdot \text{s}^{-1}$ (car ωt est en radian)
- on montre que $\omega T = 2\pi$ où T est la période du signal (en s)
 - or $T = 1/f$
 - donc $\omega = 2\pi/T = 2\pi f$ T en s ; f en Hz ; ω en $\text{rad} \cdot \text{s}^{-1}$

c) phase à l'origine

- A chaque instant t correspond un angle (car ωt en rad), on l'appelle phase θ .
- φ_u est la phase de $u(t)$ quand $t=0$ s.
- Choix arbitraire donc φ dépend de l'observateur (contrairement à l'amplitude, pulsation, fréquence ... qui sont intrinsèques au signal).



Avec le choix 1 : $\varphi = 0$; $u = \hat{u} \cdot \sin \omega t$

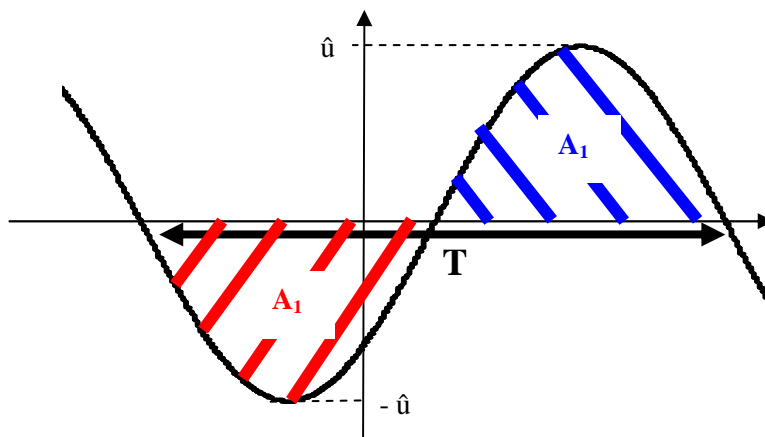
Avec le choix 2 : $\varphi = 0$; $u = \hat{u} \cdot \sin(\omega t + \pi/2)$

Avec le choix 3 : $\varphi = 0$; $u = \hat{u} \cdot \sin(\omega t + \pi)$

Remarque : $\sin(\omega t + \pi/2) = \cos \omega t$ donc une grandeur sinusoïdale s'exprime aussi bien en cos

2. valeur moyenne

- la valeur moyenne d'une grandeur sinusoïdale est nulle puisqu'elle est alternative.



3. Valeur efficace

On démontre que la valeur efficace U peut s'exprimer en fonction de l'amplitude \hat{u} :

$$U = \sqrt{u^2} = \frac{\hat{u}}{\sqrt{2}}$$

$$U = \frac{\hat{u}}{\sqrt{2}}$$

Démo : $u = \hat{u} \cdot \sin(\omega t + \varphi)$ donc $u^2 = \hat{u}^2 \cdot \sin^2(\omega t + \varphi)$

Or $\sin^2 \theta = \frac{1 - \cos 2\theta}{2}$

D'où $u^2 = \hat{u}^2 \cdot \left[\frac{1 - \cos 2(\omega t + \varphi)}{2} \right]$

Donc $u^2 = \frac{\hat{u}^2}{2} - \frac{\hat{u}^2}{2} \cos 2(\omega t + \varphi)$

Donc $u^2 = \frac{\hat{u}^2}{2} - 0$

Donc $u = \sqrt{\frac{\hat{u}^2}{2}} = \frac{\hat{u}}{\sqrt{2}}$

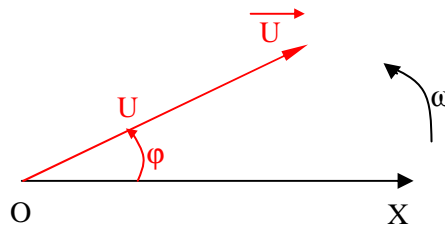
4. Représentation de Fresnel

$$u(t) = U\sqrt{2} \sin(\omega t + \varphi)$$

- une grandeur sinusoïdale est caractérisée par son amplitude (= valeur efficace $\times \sqrt{2}$) et sa phase $\theta = \omega t + \varphi$
- on associe donc à cette tension un vecteur tournant à ω et on le représente à l'instant $t=0$ s.

- on a :

norme du vecteur \leftrightarrow valeur efficace
angle entre vecteur et $\overrightarrow{OX} \leftrightarrow$ phase à l'origine φ

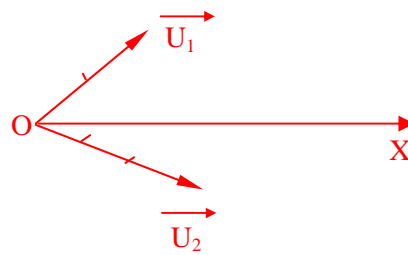


Exercice

1 Représenter par leur vecteur de Fresnel ces deux tensions :

$$u_1(t) = 2\sqrt{2} \sin(\omega t + \pi/4)$$

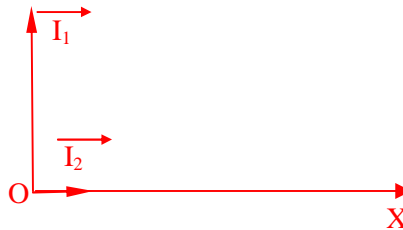
$$u_2(t) = 3\sqrt{2} \sin(\omega t - \pi/6)$$



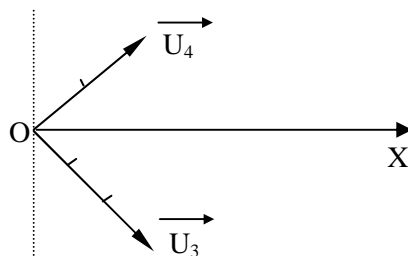
2 Représenter les courants :

$$i_1(t) = 3\sqrt{2} \sin(\omega t + \pi/2)$$

$$i_2(t) = \sqrt{2} \sin(\omega t)$$



3 D'après leurs vecteurs de Fresnel, donner l'expression de ces deux tensions:



$$u_3(t) = 3\sqrt{2} \sin(\omega t - \pi/4)$$

$$u_4(t) = 2\sqrt{2} \sin(\omega t + \pi/4)$$

5. Complexe associé

→ le vecteur de Fresnel est un outil intéressant mais il conduit à des diagrammes vectoriels et donc à une résolution graphique des problèmes

→ on utilise donc un autre outil pour étudier un circuit en régime sinusoïdal

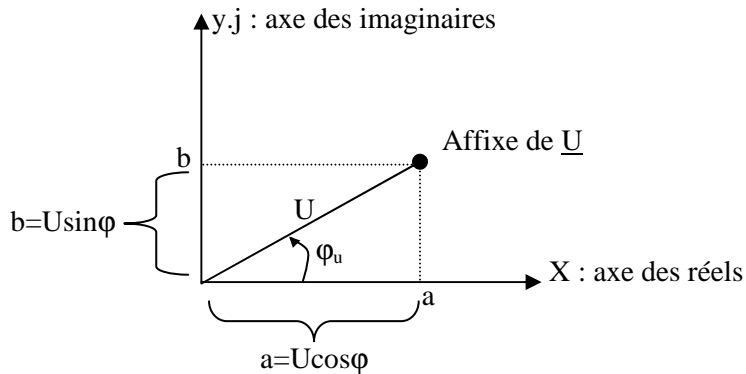
- A une grandeur sinusoïdale u , on associe une grandeur complexe \underline{U}

- On a

$\begin{array}{l} \text{module } U \text{ de } \underline{U} \leftrightarrow \text{valeur efficace } U \text{ de } u(t) \\ \text{argument } \varphi_u \text{ de } \underline{U} \leftrightarrow \text{phase à l'origine } \varphi_u \text{ de } u(t) \end{array}$

$$u = U\sqrt{2} \sin(\omega t + \varphi_u) \leftrightarrow U (U ; \varphi_u) = U \cos \varphi_u + j.U \sin \varphi_u$$

- Rappels complexes



$$\underline{U} = (U ; \varphi_u) = U \cos \varphi_u + j \cdot U \sin \varphi_u = a + j \cdot b \quad \text{avec} \begin{cases} U = \sqrt{a^2 + b^2} \\ \varphi = \arctan b/a \end{cases}$$

Exercice d'application

1 Donner l'écriture complexe de ces deux tensions

$$u_1(t) = 2\sqrt{2} \sin(\omega t + \pi/4)$$

$$\underline{U}_1 = [2 ; \pi/4] = 2 \cos \pi/4 + 2j \sin \pi/4 = \sqrt{2} + \sqrt{2} j$$

$$u_2(t) = 3\sqrt{2} \sin(\omega t - \pi/6)$$

$$\begin{aligned} \underline{U}_2 &= [3 ; -\pi/6] = 3 \cos -\pi/6 + 3j \sin -\pi/6 = 3\sqrt{3}/2 - 3/2j \\ &= 2,6 - 1,5 j \end{aligned}$$

2 De même pour ces courants :

$$i_1(t) = 3\sqrt{2} \sin(\omega t + \pi/2)$$

$$\underline{I}_1 = [3 ; \pi/2] = 3j$$

$$i_2(t) = \sqrt{2} \sin(\omega t)$$

$$\underline{I}_2 = [1 ; 0] = 1$$

3 D'après leurs formes complexes, donner l'expression de ces deux tensions:

$$\underline{U}_3 = [3 ; -\pi/4]$$

$$u_3(t) = 3\sqrt{2} \sin(\omega t - \pi/4)$$

$$\underline{U}_4 = [2 ; \pi/4]$$

$$u_4(t) = 2\sqrt{2} \sin(\omega t + \pi/4)$$

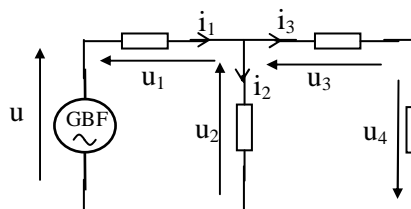
II / Etude des circuits linéaires

1. fréquence

- Quand un circuit ne comporte que des éléments linéaires et est alimenté par une tension sinusoïdale u de fréquence f, tous les courants et toutes les tensions de ce circuit ont la même fréquence.
- On peut alors utiliser la représentation de Fresnel puisque tous les vecteurs tournent à la même vitesse ω . On peut également utiliser la représentation complexe.

2. Lois fondamentales

- Comme en continu, les lois des nœuds, des mailles et d'Ohm s'appliquent aux valeurs instantanées, aux complexes, et aux vecteurs de Fresnel.
- Exercices d'application



1° Déterminer l'expression de $i_1(t)$ sachant que $i_2=0,05\sqrt{2}\sin 628t$ et $i_3=0,03\sqrt{2}\sin(628t+\pi/3)$

2° Déterminer $u(t)$ sachant que $u_1=3\sin(628t+0,5)$ et $u_2=4\sin(628t-1,2)$

$$1^\circ \quad \underline{I}_2 = (0,05 ; 0) = 0,05 \quad \text{et} \quad \underline{I}_3 = (0,03 ; \pi/3) = 0,015 + 0,025j$$

$$\text{donc } \underline{I}_1 = \underline{I}_2 + \underline{I}_3$$

$$= 0,065 + 0,025j$$

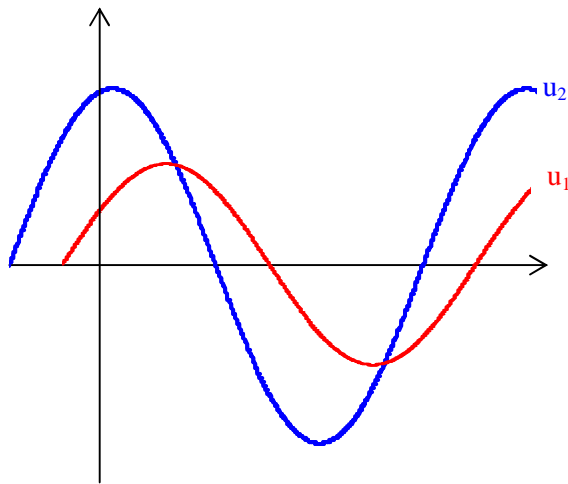
$$= (0,07 ; 0,38) \quad \rightarrow \quad i_1 = 0,07\sqrt{2}\sin(628t+0,4)$$

$$2^\circ \quad \underline{U} = \underline{U}_1 + \underline{U}_2 = (3/\sqrt{2} ; 0,5) + (4/\sqrt{2} ; -1,2) = 2,9 - 1,6j = (3,3 ; 0,51)$$

3. déphasage

a)

Lorsqu'on observe à l'oscilloscope deux tensions sur un même circuit, on constate qu'elles sont décalées : on dit qu'il existe une différence de phase ou déphasage.

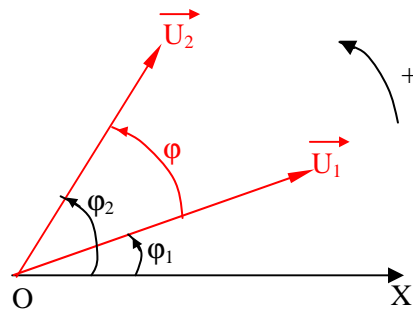


2 tensions de même fréquence

$$u_1 = U_1\sqrt{2}.\sin(\omega t + \varphi_1)$$

$$u_2 = U_2\sqrt{2}.\sin(\omega t + \varphi_2)$$

on peut les représenter par leurs vecteurs de Fresnel



$$\varphi = \varphi_2 - \varphi_1 \text{ déphasage de } u_2 \text{ par rapport à } u_1. \quad \vec{\varphi} = (\vec{U}_1 ; \vec{U}_2)$$

b) avance ou retard

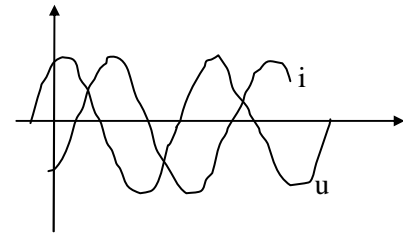
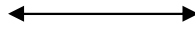
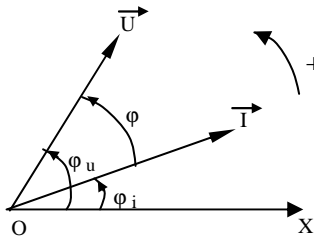
on a un courant et une tension de pulsation ω

$$u(t) = U\sqrt{2} \sin(\omega t + \varphi_u)$$

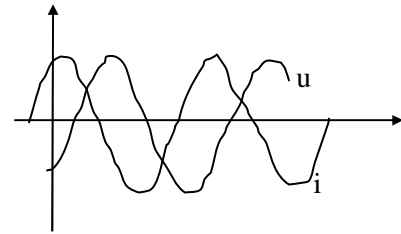
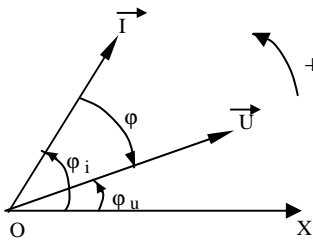
$$i(t) = I\sqrt{2} \sin(\omega t + \varphi_i)$$

donc, le déphasage de u par rapport à i est l'angle (\vec{I}, \vec{U}) : $\varphi = \varphi_u - \varphi_i$

si $\varphi_u > \varphi_i$ alors $\varphi > 0$ et u est en avance sur i



si $\varphi_u < \varphi_i$ alors $\varphi < 0$ et u est en retard sur i



- cas particuliers :

$$\varphi_{u_2/u_1} = \varphi_2 - \varphi_1 = 0 \text{ rad}$$

u_1 et u_2 sont en phase

$$\varphi_{u_2/u_1} = \varphi_2 - \varphi_1 = \pi \text{ rad}$$

u_1 et u_2 sont en opposition de phase

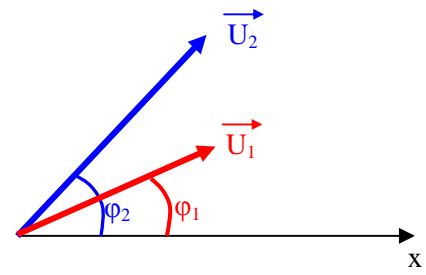
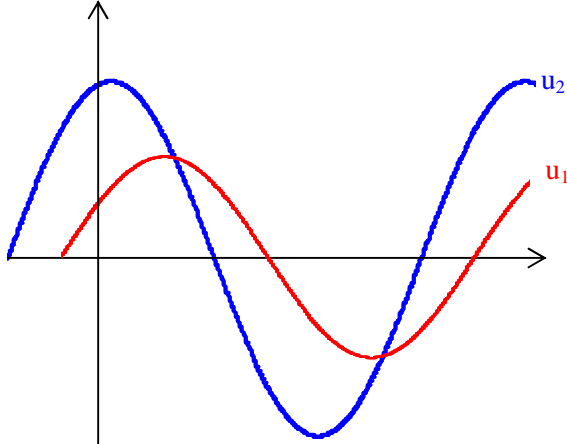
$$\varphi_{u_2/u_1} = \varphi_2 - \varphi_1 = \pi/2 \text{ rad}$$

u_1 est en quadrature retard par rapport à u_2 .

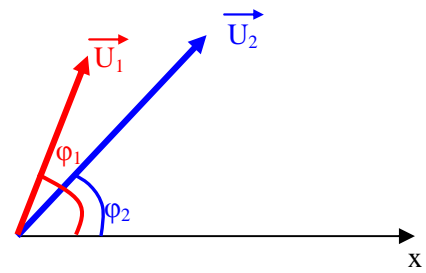
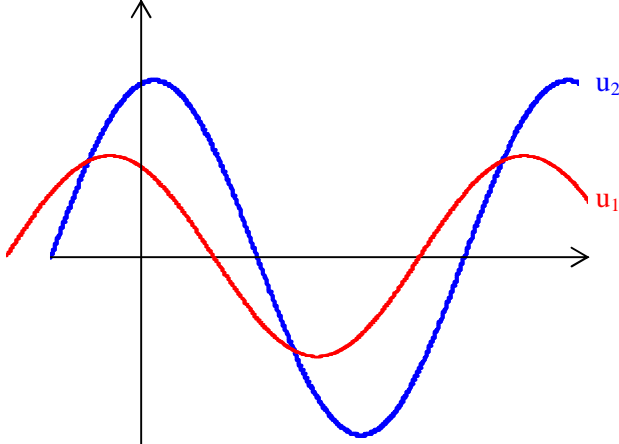
$$\varphi_{u_2/u_1} = \varphi_2 - \varphi_1 = -\pi/2 \text{ rad}$$

u_1 est en quadrature avance par rapport à u_2 .

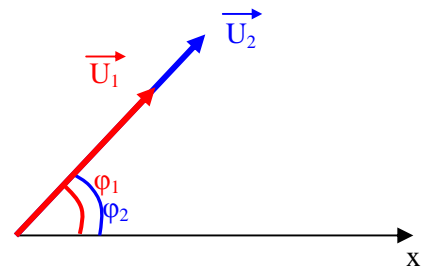
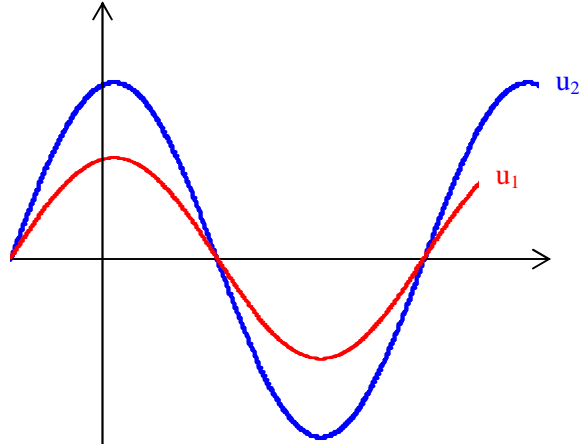
Si : $\varphi_2 > \varphi_1$ alors u_2 en avance sur u_1



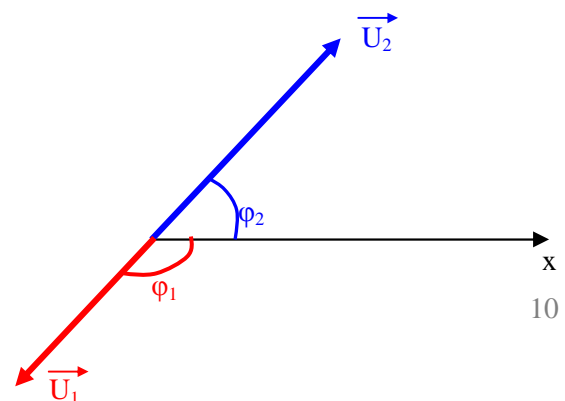
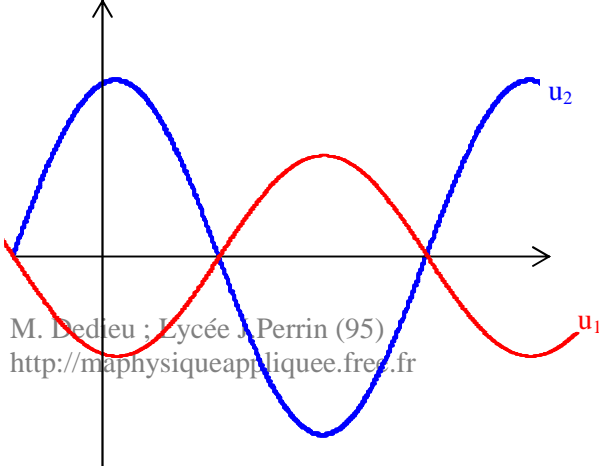
Si : $\varphi_2 < \varphi_1$ alors u_2 en retard sur u_1



Si : $\varphi_2 = \varphi_1$ alors u_2 et u_1 sont en phase



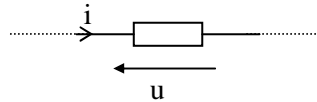
Si : $\varphi_2 = \varphi_1 + \pi$ alors u_2 et u_1 sont en opposition de phase



III / Les dipôles passifs linéaires

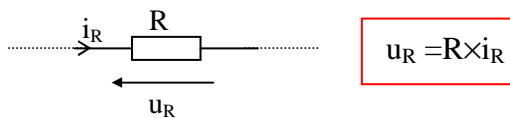
1. Définition

- Un dipôle est linéaire si sa caractéristique courant / tension est une droite.
- Un dipôle est passif si sa caractéristique courant / tension passe par l'origine.



2. Loi d'Ohm pour les dipôles élémentaires

a) Résistance



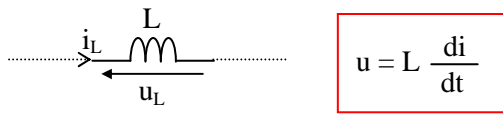
on a : $\underline{U}_R = \underline{Z}_R \times \underline{I}_R$ où \underline{Z}_R est l'impédance de R

on a $\underline{Z}_R = R = [R ; 0]$ la résistance n'introduit aucun déphasage entre u et i.

donc $U_R = R \times I_R$ et $\varphi_{uR} = \varphi_{iR}$

En Fresnel :

b) bobine parfaite



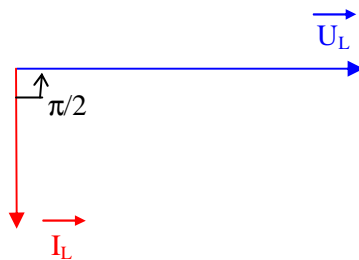
on a : $\underline{U}_L = \underline{Z}_L \times \underline{I}_L$

où $\underline{Z}_L = jL\omega = [jL\omega ; \pi/2]$

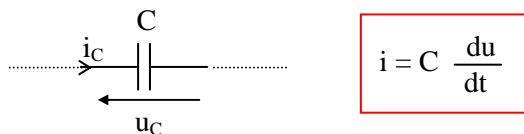
la bobine introduit un déphasage $\pi/2$ radentre u et i.

donc $u_L = L\omega \times I_L$ et $\varphi_{uL} - \varphi_{iL} = \pi/2$

En Fresnel :



c) capacité parfaite



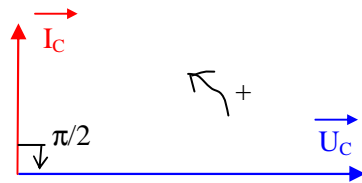
on a : $\underline{U}_C = \underline{Z}_C \times \underline{I}_C$

où $\underline{Z}_C = 1 / jC\omega = [1/jC\omega ; -\pi/2]$

la bobine introduit un déphasage $-\pi/2$ radentre u et i.

donc $u_C = 1/C\omega \times I_C$ et $\varphi_{u_C} - \varphi_{i_C} = -\pi/2$

En Fresnel :



3. Impédances et admittances

L'impédance d'un complexe se définit par :

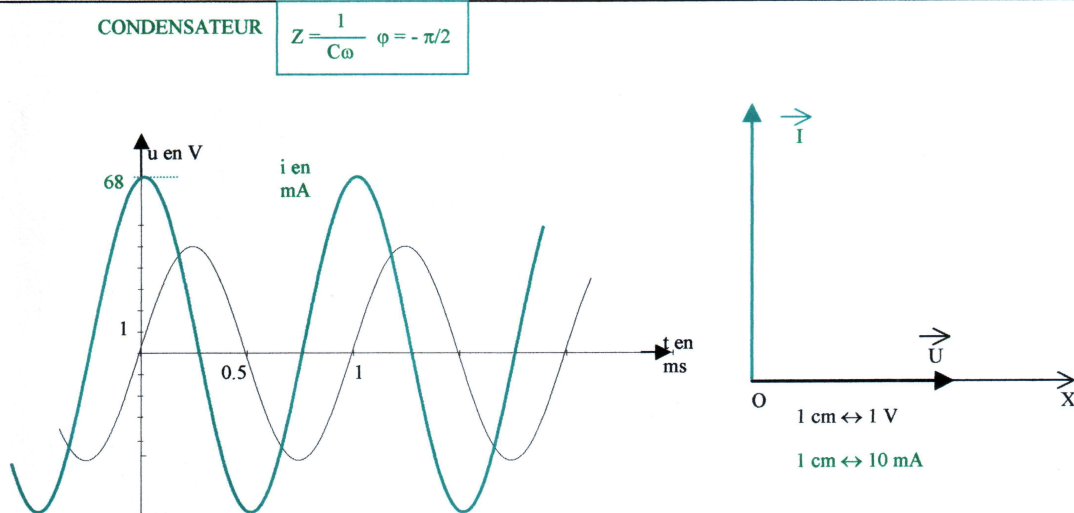
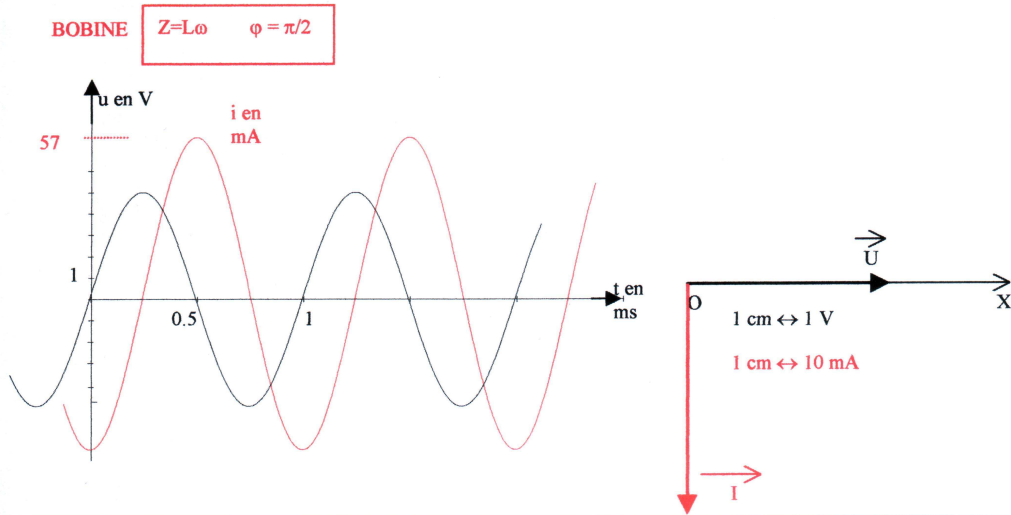
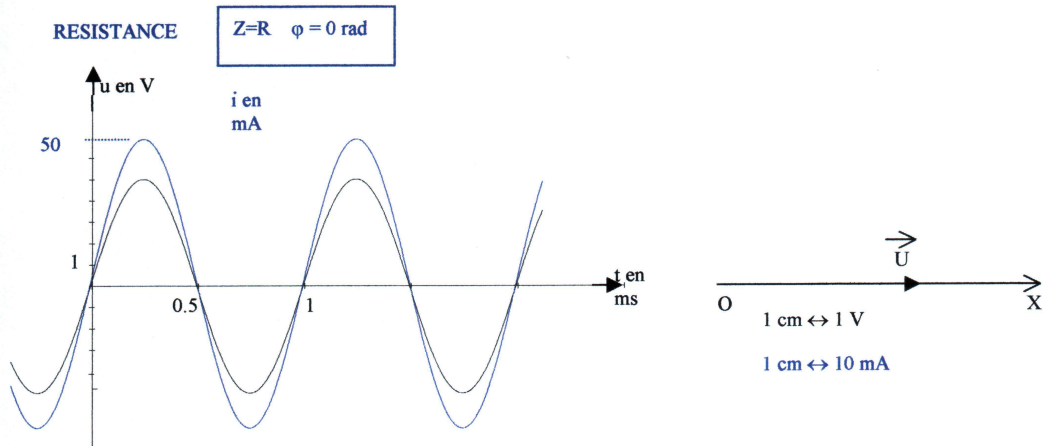
$$\underline{Z} = \frac{U}{I} = [\frac{U}{I} ; \varphi_u - \varphi_i] = [|Z| ; \varphi]$$

Son admittance complexe est :

$$\underline{Y} = \frac{I}{U} = [\frac{I}{U} ; \varphi_i - \varphi_u] = [|Y| ; -\varphi]$$

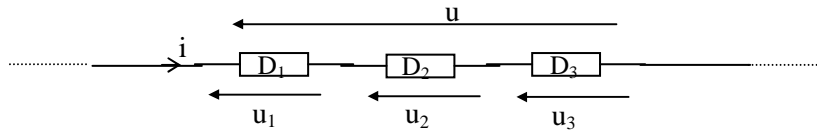
Tableau récapitulatif

	Impédance \underline{Z}	Admittance \underline{Y}
Résistance R	R	G
Bobine L	$jL\omega = [L\omega ; \pi/2]$	$1/jL\omega = [1/L\omega ; -\pi/2]$
Condensateur C	$1/jC\omega = [1/C\omega ; -\pi/2]$	$jC\omega = [C\omega ; \pi/2]$



4. associations de dipôles linéaires

a) en série



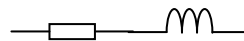
$$\underline{Z}_{\text{éq}} = \Sigma \underline{Z}_i$$

$$\begin{aligned} \text{Démonstration : } \underline{U} &= \underline{U}_1 + \underline{U}_2 + \underline{U}_3 \\ &= (\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2 + \underline{Z}_3) \cdot \underline{I} \\ &= \underline{Z}_{\text{éq}} \cdot \underline{I} \end{aligned}$$

En série, les impédances s'ajoutent.

Exercice d'application

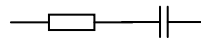
$$\underline{Z}_{\text{éq}} = \underline{Z}_R + \underline{Z}_L = R + jL\omega$$



$$R = 20\Omega$$

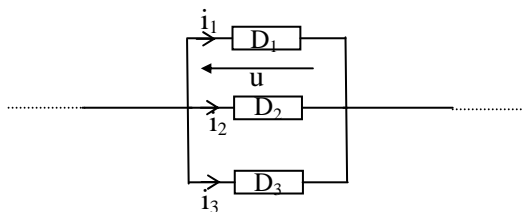
$$L = 0.1\text{H}$$

$$\underline{Z}_{\text{éq}} = \underline{Z}_R + \underline{Z}_C = R + 1/jC\omega$$



$$C = 220\mu\text{F}$$

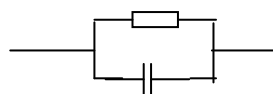
b) en parallèle



$$\underline{Y}_{\text{éq}} = \Sigma \underline{Y}_i$$

$$\begin{aligned} \text{Démonstration : } \underline{I} &= \underline{I}_1 + \underline{I}_2 + \underline{I}_3 \\ &= (\underline{Y}_1 + \underline{Y}_2 + \underline{Y}_3) \cdot \underline{U} \\ &= \underline{Y}_{\text{éq}} \cdot \underline{U} \end{aligned}$$

En parallèle, les admittances s'ajoutent



$$R = 20\Omega$$

$$L = 0.1\text{H}$$

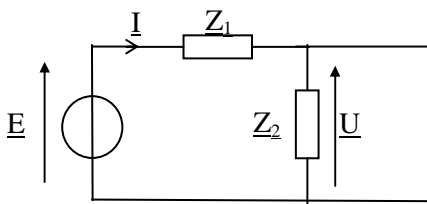
$$C = 220\mu\text{F}$$

IV/ Les dipôles actifs linéaires

1. définition

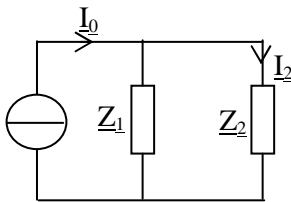
la caractéristique $U=f(I)$ (en valeur efficace) d'un dipôle actif linéaire ne passe pas par l'origine des axes.

2. diviseur de tension



$$\underline{U} = \frac{Z_2}{Z_1 + Z_2} \underline{E}$$

3. diviseur de courant



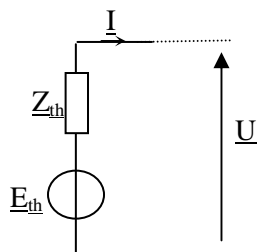
$$\underline{I}_2 = \frac{Y_2}{Y_1 + Y_2} \times \underline{I}_0$$

4. modèle de Thévenin

a) MET :

Tout circuit linéaire est modélisable par l'association série :

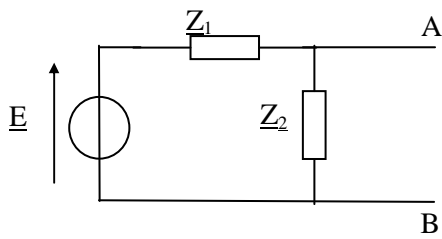
- d'une source de tension idéale $\underline{E}_{th} = \underline{U}_{AB0}$
- d'une impédance \underline{Z}_{th} : impédance équivalente du circuit rendu passif



$$\underline{U} = \underline{E}_{th} - \underline{Z}_{th} \cdot \underline{I}$$

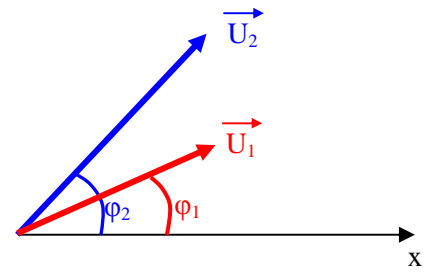
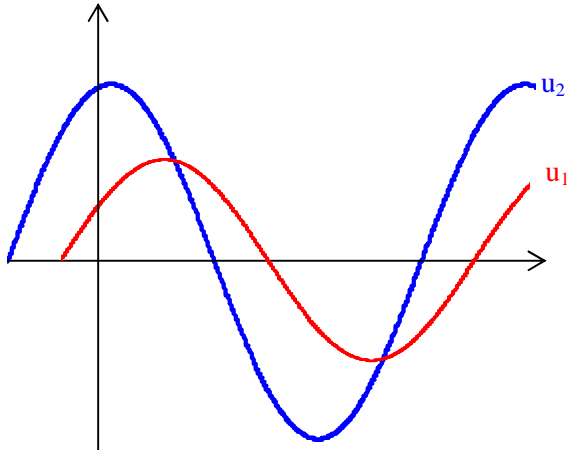
b) exercice :

Déterminer le MET :

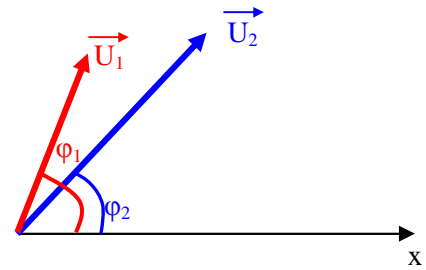
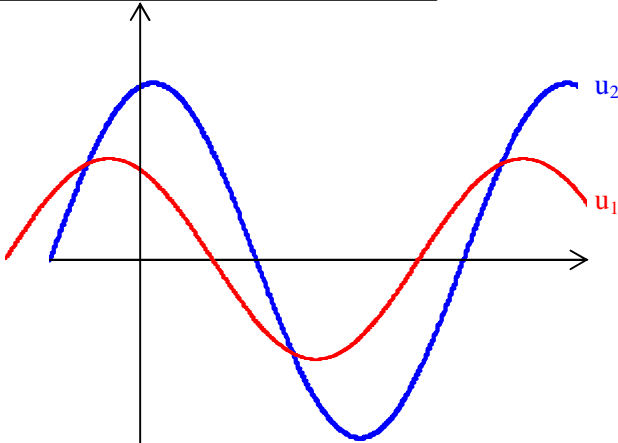


Docs élève

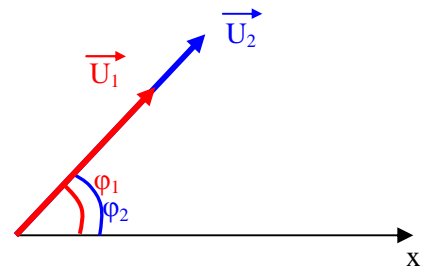
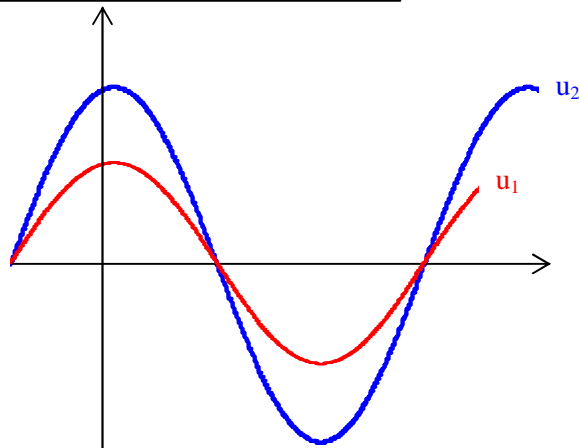
Si : $\varphi_2 > \varphi_1$ alors u_2 en avance sur u_1



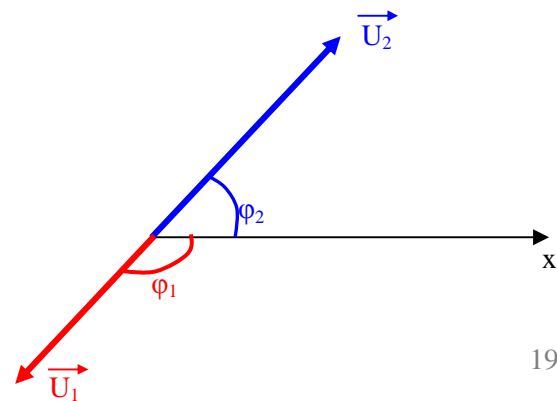
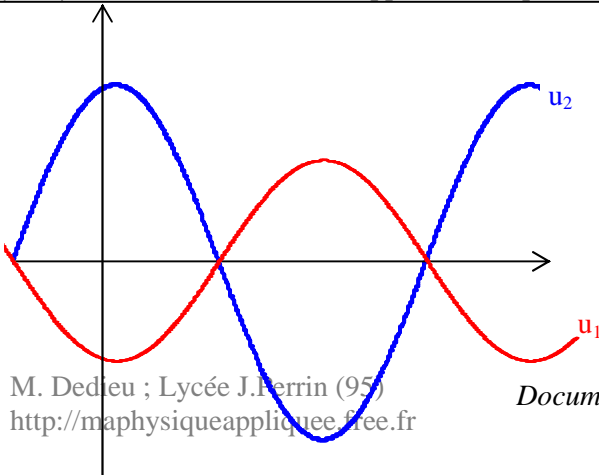
Si : $\varphi_2 < \varphi_1$ alors u_2 en retard sur u_1

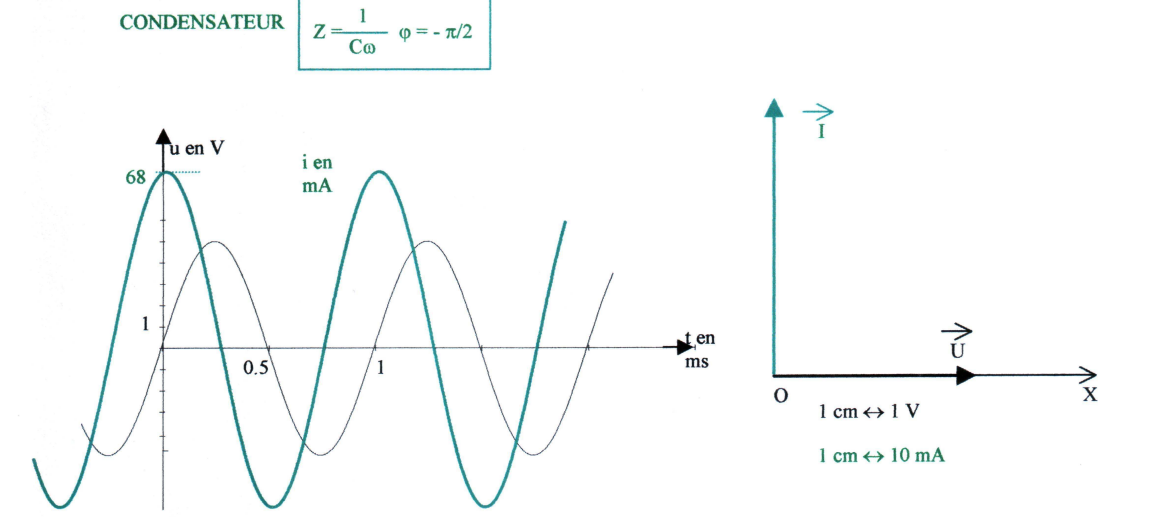
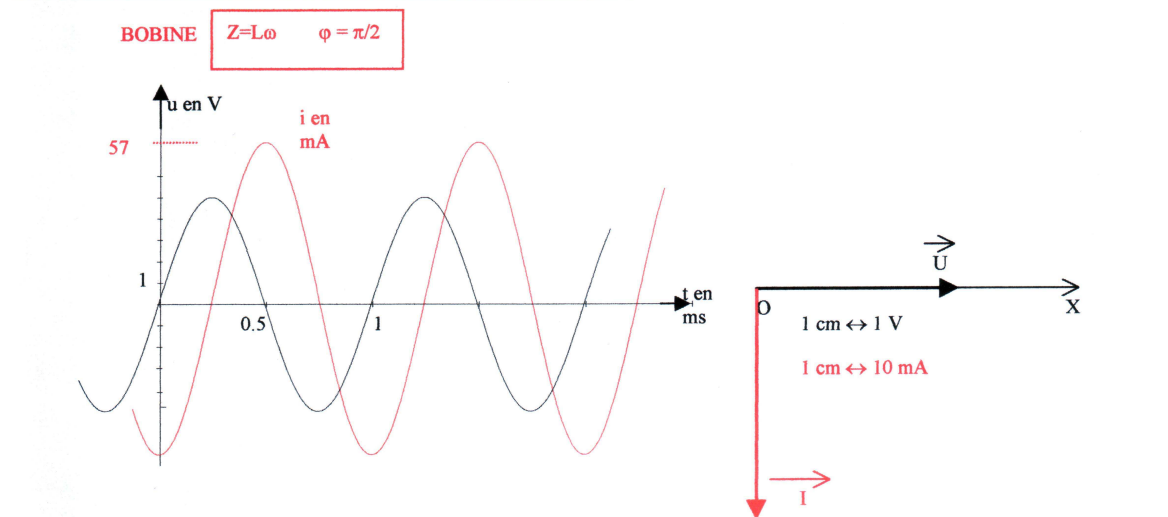
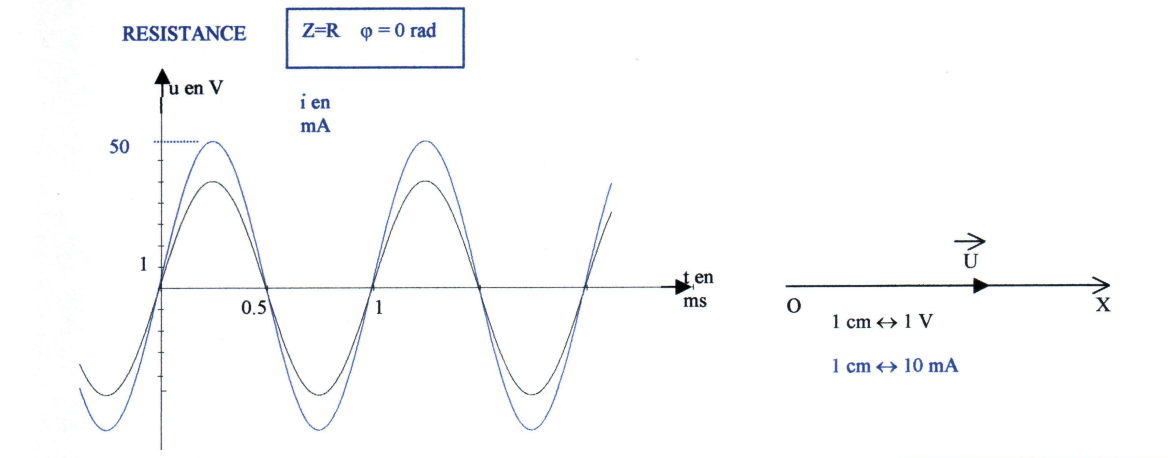


Si : $\varphi_2 = \varphi_1$ alors u_2 et u_1 sont en phase



Si : $\varphi_2 = \varphi_1 + \pi$ alors u_2 et u_1 sont en opposition de phase





Document 2